Atomic Energy Science and Technology

EFEN-SP₃方法的加速与 并行计算研究

杨 文,郑友琦,吴宏春,曹良志,李云召*

(西安交通大学核科学与技术学院,陕西西安 710049)

摘要:针对 EFEN-SP₃ 方法用于全堆芯 pin-by-pin 计算的计算效率仍有待进一步提高的问题,本文研究 了粗网加速方法和空间并行算法。其中,粗网加速方法以空间、角度和能群在粗网内的中子守恒关系为 基础,通过求解考虑粗网不连续因子的粗网再平衡方程来实现迭代计算的加速;基于 MPI 的空间并行 算法,通过设计合理的并行方案保证负载平衡和最小化通信量,以充分发挥并行 CPU 的计算和存储能 力,在保证并行效率的前提下进一步提高程序的计算效率。商用核电站堆芯算例的数值结果表明:粗网 加速的加速比约为 40;空间并行可在 40 个核的情况下保持 60%以上的并行效率;在采用粗网加速的 48 核(主频为 2, 40 GHz)并行计算条件下,4 群、空间网格为 289×218 的压水堆全堆芯 pin-by-pin 计 算用时约为 100 s。

关键词:EFEN-SP。方法;全堆芯 pin-by-pin 计算;粗网加速;空间并行
中图分类号:TL329
文献标志码:A
文章编号:1000-6931(2013)S1-0664-04
doi:10.7538/yzk.2013.47.S1.0664

Acceleration and Parallelization Calculation of EFEN-SP₃ Method

YANG Wen, ZHENG You-qi, WU Hong-chun, CAO Liang-zhi, LI Yun-zhao* (School of Nuclear Science and Technology, Xi'an Jiaotong University, Xi'an 710049, China)

Abstract: Due to the fact that the exponential function expansion nodal-SP₃ (EFEN-SP₃) method needs further improvement in computational efficiency to routinely carry out PWR whole core pin-by-pin calculation, the coarse mesh acceleration and spatial parallelization were investigated in this paper. The coarse mesh acceleration was built by considering discontinuity factor on each coarse mesh interface and preserving neutron balance within each coarse mesh in space, angle and energy. The spatial parallelization based on MPI was implemented by guaranteeing load balancing and minimizing communications cost to fully take advantage of the modern computing and storage abilities. Numerical results based on a commercial nuclear power reactor demonstrate an speedup ratio of about 40 for the coarse mesh acceleration and a parallel efficiency of

收稿日期:2013-10-23;修回日期:2013-11-28

基金项目:国家自然科学基金资助项目(11105104);863 计划资助项目(2013AA051402)

作者简介:杨 文(1989—),男,山东济宁人,硕士研究生,核科学与技术专业

^{*}通信作者:李云召, E-mail: yunzhao@mail. xjtu. edu. cn

higher than 60% with 40 CPUs for the spatial parallelization. With these two improvements, the EFEN code can complete a PWR whole core pin-by-pin calculation with $289 \times 289 \times 218$ meshes and 4 energy groups within 100 s by using 48 CPUs (2, 40 GHz frequency).

Key words: EFEN-SP₃ method; whole core pin-by-pin calculation; coarse mesh acceleration; spatial parallelization

近年来,基于节块 SP, 方法的压水堆三维 全堆芯 pin-by-pin 输运计算已成为研究热点之 $-^{[1]}$ 。西安交通大学成功建立了指数函数展开 节块 SP₃ 方法(exponential function expansion nodal-SP₃ method, EFEN-SP₃ method),并开 发了 EFEN 程序^[2]。然而,全堆芯 pin-by-pin 计算过程中,空间网格的数目较大,迭代计算收 敛速度缓慢,且需要大量的存储空间。为有效 解决计算效率和存储空间方面的问题,本工作 进行粗网加速和空间并行计算研究。

1 理论模型

1.1 EFEN-SP3 方法

针对各向同性 SP₃ 方程组^[1-3],采用指数函数展开节块方法同时求解两个耦合的二阶方程,可得节块边界上的分中子流密度矩更新 方程:

$$J_{u+,g}^{m+} = \mu_{u,g}^{m} J_{u+,g}^{m-} + \eta_{u,g}^{m} \psi_{g}^{m} + \xi_{u,g}^{m} \cdot \left(S_{g}^{m} - \frac{J_{v+,g}^{m} + J_{v-,g}^{m}}{h_{v}} - \frac{J_{w+,g}^{m} + J_{w-,g}^{m}}{h_{w}} \right)$$
$$m = 0, 2 \qquad (1)$$

和节块内中子通量密度矩的更新方程:

$$\boldsymbol{\psi}_{g}^{m} = \frac{\boldsymbol{S}_{g}^{m} - \boldsymbol{h}^{\mathrm{T}}(\boldsymbol{J}_{g}^{m+} - \boldsymbol{J}_{g}^{m-})}{\boldsymbol{\Sigma}_{g}^{m}} \quad m = 0, 2 \quad (2)$$

其中: $J_{u,g}^{m\pm}$ 为第g群、交界面 u 的第 m 阶出射 (+)或入射(-)分中子流密度矩, cm⁻² · s⁻¹; ψ_{g}^{m} 为第g群、第 m 阶节块中子通量密度矩, cm⁻² · s⁻¹; $\mu_{u,g}^{m}$ 、 $\xi_{u,g}^{m}$ 、 ψ_{g}^{m} 和 S_{g}^{m} 的计算式 参见文献[1]。

1.2 粗网加速方法

粗网粗群内的所有细网细群平衡方程相加,可得到粗网粗群低阶中子平衡方程^[1]:

$$\sum_{L\in\vartheta(IJK)} \tilde{J}_{G,IJK}^{L,0} S_{IJK}^{L} + \tilde{\Sigma}_{r,G,IJK} \tilde{\phi}_{G,IJK} V_{IJK} = \sum_{G'\neq G} \tilde{\Sigma}_{s,G'\rightarrow G,IJK} \tilde{\phi}_{G',IJK} V_{IJK} + \frac{\chi_G}{k_{\text{eff}}} \sum_{G'} \tilde{\phi}_{G',IJK} \nu \Sigma_{f,G',IJK} V_{IJK}$$
(3)

其中, $\tilde{\phi}_{G,IJK}$ 、 $\tilde{J}_{c,IJK}^{L,0}$ 、 V_{IJK} 、 S_{IJK}^{L} 、 χ_{G} 、 $\nu\Sigma_{f,G,IJK}$ 、 $\tilde{\Sigma}_{s,G\rightarrow G,IJK}$ 和 $\tilde{\Sigma}_{r,G,IJK}$ 分别为粗网粗群的平均中 子通量密度(cm⁻² · s⁻¹)、边界净中子流密度 (cm⁻² · s⁻¹)、体积(cm³)、边界表面积(cm²)、 裂变谱、中子产生截面(cm⁻¹)、散射截面(cm⁻¹) 和转移截面(cm⁻¹),其计算式参见文献[1]。

在考虑不连续因子的情况下,利用矩形差 分方法迭代求解分中子流密度和粗网平均通量 密度的计算式如下:

$$\widetilde{J}_{G,IJK}^{L,0+} = \mu_U^{df} \widetilde{J}_{G,IJK}^{L,0-} + \eta_U^{df} \widetilde{\phi}_{G,IJK}$$
(4)

$$\tilde{\phi}_{G,IJK} = \frac{S - L^{a_J}}{\eta^{d_f}} \tag{5}$$

其中:

$$\mu_{U}^{df} = \frac{1 - \frac{4}{h_{U,IJK}} \widetilde{D}_{G,IJK} f_{G,IJK}^{L}}{1 + \frac{4}{h_{U,IJK}} \widetilde{D}_{G,IJK} f_{G,IJK}^{L}}$$
$$\eta_{U}^{df} = \frac{\frac{2}{h_{U,IJK}} \widetilde{D}_{G,IJK} f_{G,IJK}^{L}}{1 + \frac{4}{h_{U,IJK}} \widetilde{D}_{G,IJK} f_{G,IJK}^{L}}$$
$$\eta^{df} = \sum_{L} \frac{\eta_{U}^{d}}{h_{U,IJK}} + \widetilde{\Sigma}_{r,G,IJK}$$
$$L^{df} = \sum_{L} \frac{\mu_{U}^{d} - 1}{h_{U,IJK}} \widetilde{J}_{G,IJK}^{L,0-}$$
$$\frac{\widetilde{\phi}_{G,IJK} - \frac{h_{U,IJK}}{2\widetilde{D}_{G,IJK}} (\widetilde{J}_{G,IJK}^{L,0+} - \widetilde{J}_{G,IJK}^{L,0-})}{2 (\widetilde{J}_{G,IJK}^{L,0+} + \widetilde{J}_{G,IJK}^{L,0-})}$$

利用粗网计算结果计算修正因子,修正细 网细群物理量。

1.3 空间并行算法

影响并行程序效率的主要因素^[4]有:通信 开销;并行计算引起的迭代格式退化;负载平衡 度;并行算法引入的冗余计算等。针对 EFEN 程序的并行化^[5]具体包括:增加参数的广播;增 加任务分配预处理;修改扫描方式(RBGS 扫 描);增加通信及同步操作;增加后处理的通信 设计(图 1)。



图 1 并行 EFEN 程序的流程图 Fig. 1 Flow chart of parallelized EFEN code

rig. 1 Thow chart of parallelized Br B

2 数值验证与分析

依据某商用核反应堆的堆芯,本文设计了 压水堆全堆芯 pin-by-pin 输运计算算例。堆芯 由 6 种不同燃料富集度和控制棒布置的矩形燃 料组件共计 47 个构成,径向 1/4 对称布置如 图 2所示。每种组件内布置 3 种栅元,包括 264 个燃料栅元、24 个控制棒栅元和 1 个导向管栅 元;栅元边长为 1. 264 7 cm,高 362,610 2 cm; 反射层外为真空边界条件;轴向下部为对称边 界条件,上部为真空边界条件。计算时考虑两 种情况:情况 1,控制棒插入;情况 2,控制棒抽 出。各栅元均匀化截面由 SRAC 程序^[6]计算 得到,能群为 4 群;细网网格划分为 289× 289×218;参考结果由 MCNP 程序提供,情况 1 的 k_{eff} 为 0. 941 83,情况 2 的 k_{eff} 为 1. 179 24。

粗网加速计算的空间上每个方向的粗网包 含4个细网,能群上粗网与细网重合;并行计算 的任务分配方式为一维轴向划分。表1、2分别 列出了情况1和情况2的计算偏差和计算时间 及粗网加速比和空间并行效率。可看出,粗网 加速和空间并行对计算精度的影响不大;粗网 加速比约为 40;由于通信开销、进程空闲等待 时间随着核数的增多而增大,因此空间并行效 率必将有下降的趋势,但在 40 个核时,并行效 率仍可保持在 60%以上。



图 2 压水堆 1/4 堆芯的 pin-by-pin 布置结构 Fig. 2 Pin-by-pin layout of PWR quarter core

3 结论

通过对压水堆全堆芯 pin-by-pin 算例的计 算和分析,验证了三维几何下通过粗网加速方

核数(主频为	未加速			加速					
2. 40 GHz)	k _{eff} 相对误差∕pcm	计算时间/s	并行效率/%	k _{eff} 相对误差/pcm	计算时间/s	并行效率/%	加速比		
1	25	100 167.5	100.0	59	2 286. 5	100.0	43.8		
8	25	12 918 4	96.9	59	319.2	89.5	40.5		
16	25	6 602 1	94.8	59	157.2	90.9	42.0		
24	25	4 759.6	87.7	59	119.9	79.4	39.7		
32	25	3 856.5	81.2	59	107.8	66.3	35.8		
40	25	3 747.7	66.8	59	93.7	61.0	40.0		
48	25	3 415.8	60.9	59	84.0	56.7	40.7		

表 1 压水堆 pin-by-pin 算例情况 1 的并行加速效果 Table 1 Parallelization and acceleration results of PWR pin-by-pin problem in case 1

表 2 压水堆 pin-by-pin 算例情况 2 的并行加速效果 Table 2 Parallelization and acceleration results of PWR pin-by-pin problem in case 2

核数(主频为	未加速			加速			
2, 40 GHz)	k _{eff} 相对误差/pcm	计算时间/s	并行效率/%	k _{eff} 相对误差/pcm	计算时间/s	并行效率/%	加速比
1	180	102 759.8	100.0	136	2 233. 7	100.0	46.0
8	180	13 916.2	92.3	138	268.2	104.1	51.9
16	180	7 123.5	90.2	138	150.8	92.6	47.2
24	180	546 703	78.3	138	109.4	85.1	50.0
32	180	4 364 0	73.6	139	85.2	81.9	51.2
40	180	3 821.2	67.2	138	81.5	68.5	46.9
48	180	3 512 2	61.0	138	74.9	62.9	47.4

法和空间并行算法加速求解中子输运方程的能力。粗网加速比约为40;空间并行在40个核时可保持60%以上的并行效率;在此基础上,EFEN程序可利用48个核(主频为240GHz)在100s内完成1次空间网格为289×289×218、能群为4群的全堆芯pin-by-pin中子输运计算。

参考文献:

- [1] 李云召. 基于变分节块法和节块 SP₃方法的先 进堆芯中子学计算方法研究[D]. 西安:西安交 通大学,2012.
- LI Y Z, WU H C, CAO L Z. A polygonal nodal-SP₃ method for whole core pin-by-pin calculation
 [C] // M&C2011. Rio de Janeiro, Brazil: [s.

n.], 2011.

- MASAHIRO T, AKIO Y. Advanced PWR core calculation based on multi-group nodal-transport method in three-dimensional pin-by-pin geometry
 [J]. Journal of Nuclear Science and Technology, 2003, 40(6): 376-387.
- [4] 张林波.并行计算导论[M].北京:清华大学出版社,2006.
- [5] 都志辉.高性能计算之并行编程技术:MPI并行 程序设计[M].北京:清华大学出版社,2001.
- [6] OKUMURA K, KUGO T, KANEKO K, et al. SRAC2006: A comprehensive neutronics calculation code system[R]. Japan: Japan Atomic Energy Research Institute, 2007.